

Dimension d'un espace vectoriel On se limitera au cas de la dimension finie.

Rang - Exemples et applications

Soit  $K$  un corps et soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel tq  $\dim E = n < +\infty$

II Généralités sur la dimension

→ Définition et théorèmes clés

Df:  $E$  est dit de dimension finie s'il existe une famille génératrice finie

Ex:  $K^n$  est de dimension finie mais pas  $K[X]$

Th d'existence: Soit  $G$  une famille génératrice de  $E$  de dimension finie. Soit  $L$  une famille libre tq LCG. Alors il existe une base  $B$  de  $E$  tel que  $L \subset B \subset G$

Cor: R: toute famille génératrice, on peut extraire une base.

Th: Si  $E$  est de dimension finie, alors toutes les bases de  $E$  ont même nombre d'éléments.

Df: Ce nombre est appelé dimension de  $E$  et on le note  $\dim_K E$  ou  $\dim E$ .

Th de la base incomplète: Toute famille libre de  $E$  de dimension finie peut être complétée en une base de  $E$ .

Df: Le cas de la dim est nécessaire d'accroître du choix.

- Prop: Soit  $E$   $K$ -espace de dimension  $n \in \mathbb{N}$ .
- Toute famille ayant au moins  $n+1$  éléments est liée
  - Toute famille ayant au plus  $n-1$  éléments est libre
  - Toute famille génératrice
  - Toute famille libre de  $n$  éléments est une base
  - Toute famille génératrice de  $n$  éléments est une base.

2) Sous-espaces vectoriels et dimension

Prop: Soient  $E$  en dimension  $n$  et  $F$  un ds de  $E$ . Alors  $F$  est de dimension finie et  $\dim(F) \leq \dim(E)$  avec égalité si et seulement si  $F = E$ .

Prop: Soient  $(E_1)$  ou de dimension finie. Alors:

- 1)  $\dim(E_1 + E_2) = \dim(E_1) + \dim(E_2) - \dim(E_1 \cap E_2)$
- 2)  $\dim(\bigoplus_{i=1}^r E_i) = \sum_{i=1}^r \dim(E_i)$
- 3)  $\dim(\bigoplus_{i=1}^r E_i) = r$  si et seulement si  $E_1 + E_2 + \dots + E_r = E$  et  $\dim(E_i) = 1$  pour tout  $i$ .

Ex: La somme directe et l'égalité 2) permet d'extraire des réénumérations sur la dimension.

Ex: La réduction des matrices orthogonales se démontre via ce procédé.

III Généralités sur le rang

1) Cas des applications linéaires

Df: Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels et  $f: E \rightarrow F$  linéaire. Le rang de  $f$  est défini comme la dimension de l'image de  $f$  qui est un ds de  $F$ . On le note  $\text{rang}(f)$ .

Th du rang: Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimension finie et  $f: E \rightarrow F$  une application linéaire. Alors

$$\dim \text{Ker}(f) + \dim \text{Im}(f) = \dim(E)$$

Ex:  $F$  peut être de dimension quelconque mais pas  $E$ .

Ex:  $(K[x] \rightarrow K[x] \rightarrow K[x])$  vérifie bien les hypothèses.

Def: Soient  $E$  et  $F$  eu de dimension finie  $n$  et  $m$ .  
 Toute application linéaire  $f: E \rightarrow F$ , il existe un unique  
 -  $f$  bijective  
 -  $f$  surjective  
 -  $f$  injective

Ex:  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  surjective ou injective.  
 Le corollaire s'applique pour tout  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ .  
 Ex: L'unique isomorphisme entre un endomorphisme.

Def: Soient  $(e_1, \dots, e_n)$  et  $(f_1, \dots, f_m)$  des éléments de  $E$  et  $F$  respectivement.  
 Il existe un unique relèvement de  $f$  de  $\mathbb{R}^n$  à  $\mathbb{R}^m$  tel que  $f(e_j) = f_j$ .  
 On appelle polynôme interpolatoire de Lagrange aux points  $(e_j, f_j)$  tel que  $f(e_j) = f_j$ ,  $f(e_i) = 0$ .

## 2) Cas des matrices

Def: On appelle rang d'une famille de vecteurs  $(v_1, \dots, v_n)$  de  $E$  de dimension finie la dimension du sous-espace engendré par  $(v_1, \dots, v_n)$ .

Def: Soit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  ou  $\mathbb{C}^{m \times n}$  et soit  $(A_1, \dots, A_n)$  les  $n$  vecteurs colonnes de  $A$ . Le rang de  $A$  est défini comme le rang de la famille  $(A_1, \dots, A_n)$  de  $\mathbb{R}^m$  et on le note  $\text{rang}(A)$ .

Prop: Soient  $E$  et  $F$  de dimension finie,  $n$  et  $p$  et de bases  $B$  et  $C$ . Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  et soit  $A = \text{Mat}_B^C(f)$ . Alors  $\text{rang}(f) = \text{rang}(A)$ .

Prop: Deux matrices représentent la même application linéaire dans deux couples de bases distinctes ont même rang.

Prop: Soit  $(A) \in \mathcal{L}(E, F)$  et  $(B) \in \mathcal{L}(F, G)$ .  
 $(B \circ A) \in \mathcal{L}(E, G)$  et  $(B \circ A) = \text{Mat}_D^E(B \circ A)$  et  $(B \circ A) = \text{Mat}_D^E(B) \cdot \text{Mat}_E^E(A)$ .

• Deux matrices dans le même orbite sont de même rang.  
 • Deux matrices sont équivalentes si et seulement si elles ont même rang. Ainsi si  $A = (a_{ij})$  et  $B = (b_{ij})$  sont dans la famille  $(A)$  respectivement  $(B)$  orbitales et il y a dans la famille  $(A)$  une matrice  $P$  telle que  $B = PA$ .

Prop: Deux matrices semblables ont même rang.  
 Prop: Soit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,  $\text{rang}(A - \lambda I_n) = \text{rang}(A)$  si et seulement si  $\lambda$  n'est pas une valeur propre de  $A$ .

Prop: Soit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,  $\text{rang}(A - \lambda I_n) = \text{rang}(A)$  si et seulement si  $\lambda$  n'est pas une valeur propre de  $A$ .

Prop: Soit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,  $\text{rang}(A - \lambda I_n) = \text{rang}(A)$  si et seulement si  $\lambda$  n'est pas une valeur propre de  $A$ .

Prop: Soit  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  et  $\lambda \in \mathbb{C}$ ,  $\text{rang}(A - \lambda I_n) = \text{rang}(A)$  si et seulement si  $\lambda$  n'est pas une valeur propre de  $A$ .

## Théorème des matrices ennes

Soit  $U$  ouvert de  $\mathbb{R}^n$  et soit  $f: U \rightarrow \mathbb{R}^m$  de classe  $C^1$ . Soit  $x_0 \in U$  et  $y_0 = f(x_0)$ . Soit  $J_{f(x_0)}$  la matrice jacobienne de  $f$  en  $x_0$ . Si  $J_{f(x_0)}$  est inversible, alors il existe un voisinage  $V$  de  $x_0$  tel que  $f|_V$  est un difféomorphisme local. Soit  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  et  $(y_1, \dots, y_m) \in \mathbb{R}^m$  des vecteurs linéairement indépendants. Soit  $(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$  et  $(y_1, \dots, y_m) \in \mathbb{R}^m$  des vecteurs linéairement indépendants.

Ex: Soient  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y) = (x^2 + y^2, x^2 - y^2)$ . Soit  $x_0 = (1, 0)$  et  $y_0 = (1, 0)$ . La matrice jacobienne de  $f$  en  $x_0$  est  $J_{f(x_0)} = \begin{pmatrix} 2x & 2y \\ 2x & -2y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ . Elle n'est pas inversible. Cependant,  $f$  est un difféomorphisme local en  $x_0$  car  $f(x, y) = (x^2 + y^2, x^2 - y^2)$  est une bijection locale.

### III Exemples et applications

#### 1) Extensions de corps

Ex 1: Soit  $E$  un corps. Une extension de corps de  $E$  est un corps  $F$  tel que  $E \subset F$  et le degré de l'extension est la dimension de  $F$  en tant qu'espace vectoriel sur  $E$ . On note  $[F: E]$  le degré de l'extension. Si l'extension est finie, on parle de degré fini.

Ex 2:  $[E: E] = 1$  mais  $[E: \mathbb{Q}] = \infty$

Ex 3: Soit deux extensions de corps finies  $E \subset F \subset G$ . Alors  $G$  est une extension finie de  $E$  et

$$[EG: E] = [G: F] [F: E]$$

Ex 4:  $\mathbb{C} \subset \mathbb{R} \subset \mathbb{Q}$  est dit séparable si il existe  $P \in \mathbb{Q}[X]$  tel que  $P(\alpha) = 0$ . Pour  $\mathbb{C} \subset \mathbb{R}$ , il existe en effet  $P(X) = X^2 + 1$  tel que  $P(i) = 0$ . Pour  $\mathbb{R} \subset \mathbb{Q}$ , il n'existe en effet  $P(X) \in \mathbb{Q}[X]$  tel que  $P(\alpha) = 0$  si  $\alpha \notin \mathbb{Q}$ . On dit que  $\mathbb{C} \subset \mathbb{R}$  est séparable et  $\mathbb{R} \subset \mathbb{Q}$  n'est pas séparable.

Sy = lignes linéaires  
Pivot de Gauss

1) 2e de la demo:

$\exists$  base de  $E \Rightarrow \exists$  famille  $F \Rightarrow \exists$  de  $\dim E$   
+ la de la base incomplète pour  $\dim E \neq \dim E$

La dimension est à considérer  
certaines égalités

2) poser  $\varphi \left( \begin{matrix} \mathbb{K}^n \\ \mathbb{R} \end{matrix} \rightarrow \mathbb{K}^p \right)$   
 $\rightarrow \text{certaines } \mathbb{K}(\mathbb{R})$

$\varphi$  injectif donc bijectif.

1)  $\dim(\mathbb{K} \otimes E, F) = \dim E \times \dim F$

$\dim(\mathbb{K}_p \otimes \mathbb{K}^n) = n \cdot p$

$\rightarrow$  concl:

Les choses sur le  $\mathbb{K}$  (pli, rotation)

3) Abscisif en fait = il faut une inclusion  
en toute rigueur.

References:

GRIFONE

Objetif Aqueg  
CHAMBERT-LOIR

GOURDON

CALDERO-GERMONI