

Sous-variétés de \mathbb{R}^n . Exemples

II Définitions d'une sous-variété

1) Rappels

Th. d'inversion locale : Soient U un ouvert de \mathbb{R}^n , $a \in U$ et $f : U \rightarrow \mathbb{R}^m$ une application de classe C^k , $k \in \mathbb{N}$ tel que la différentielle de f en a soit d'a. i. n. v. Alors il existe un voisinage V de a inclus dans U et un voisinage W de $f(a)$ tel que $f : V \rightarrow W$ soit un th. différentiable de V en W .

Rq : Les voisinages seront plus toujours ouverts

Th. des fonctions implicites : Soient U un ouvert de $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^p$ ou C^1 sur U , $a \in U$ et $f : U \rightarrow \mathbb{R}^p$ une application de classe C^k , $k \in \mathbb{N}$ tel que $f(a) = 0$ et que la matrice formée des dérivées partielles par rapport à y en a soit d'a. i. n. v. Alors il existe $V \subset U$ (voisinage de a de \mathbb{R}^n) de b dans \mathbb{R}^p avec $V \times W \subset U$ et une application $\varphi : V \rightarrow W$ tels que : $(x, \varphi(x)) \in U, f(x, \varphi(x)) = 0 \iff x \in V, \varphi(x) = y$ et plus, φ est de classe C^k .

2) Définitions équivalentes

Def : Soit $M \subset \mathbb{R}^n$, soit $k \in \mathbb{N}$, soit M une partie de \mathbb{R}^n et soit $a \in M$ et $0 = (a_1, \dots, a_k)$. Il est équivalent de dire :

1/ - "Terme normale" : il existe des voisinages U et V de a et de 0 dans \mathbb{R}^n respectivement et un difféomorphisme $f : U \rightarrow V$ tel que : $f(U \cap M) = V \cap (U \times \{0\})$

2/ - "Equation" : il existe un voisinage U de a de \mathbb{R}^n et m k fonctions $f_j : U \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 telles que : $(x \in U \cap M) \iff (x \in U \text{ et } f_1(x) = \dots = f_k(x) = 0)$

$\iff (x \in U \text{ et } \exists \varphi^{-1}(x) \text{ où } \varphi = \begin{pmatrix} \varphi_1 \\ \vdots \\ \varphi_k \end{pmatrix})$

3/ - "Graph" : il existe un voisinage U de a de \mathbb{R}^n en voisinage A de (a_1, \dots, a_k) de \mathbb{R}^k et m k fonctions $g_j : A \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 telles que, après permutation des variables, $U \cap M$ soit égal au graphe de $g := (g_1, \dots, g_k)$ ie $(x \in U \cap M) \iff (x \in A \text{ et } (g_1(x), \dots, g_k(x)) \in U)$

$\iff (x = (x_1, \dots, x_k) \text{ et } (g_1(x), \dots, g_k(x)) \in U)$

4/ - "Paramétrage" : il existe un voisinage U de a de \mathbb{R}^n un voisinage A de 0 de \mathbb{R}^k et m fonctions $\varphi_i : A \rightarrow \mathbb{R}$ de classe C^1 telles que $\varphi : A \rightarrow \mathbb{R}^n$ où $\varphi = (\varphi_1, \dots, \varphi_n)$ vérifie : U homéomorphisme de A sur $U \cap M$ avec $\varphi(A) = U \cap M$ et la différentielle $d\varphi_0$ est surjective

Def : M est une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension k si elle vérifie ces conditions en tout point, on dit qu'elle est différentiable.

Rq : En 2, f est appelé submersion i.e. d'a. i. n. v. En 4, φ est appelé immersion ou d'a. i. n. v. (1)

3) Exemples et autres exemples

1/ - Pour $k = n$, une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension n est un ouvert et pour $k = 0$, une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension 0 est un ensemble discret

- 2/ La sphere unite de \mathbb{R}^n $S^{n-1} = \{x \in \mathbb{R}^n \mid \|x\|_2 = 1\}$ est une sous-variété de dimension $n-1$ de \mathbb{R}^n .
 On applique le critère 2/ avec $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) = \|x\|_2^2 - 1$
- 3/ Le tore de \mathbb{R}^m $T^{n-1} = \{(\cos t_1, \dots, \cos t_n) \mid \sum_{i=1}^n t_i = 0\}$ est une sous-variété de dimension n de \mathbb{R}^m .
 On applique le critère 4/ avec $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$ ($f(t_1, \dots, t_n) = (\cos t_1, \dots, \cos t_n)$)
- 4/ Le graphe d'une fonction est une sous-variété.
 En revanche, si le problème n'est pas en \mathbb{R}^n , le graphe de f n'est pas une sous-variété.
 Par ex. $\sin(x)$ n'est pas une sous-variété.
- 5/ Le faisceau de droites n'est pas une sous-variété à cause du point double.
- 6/ Les hypersurfaces sont des sous-variétés.

III Espace tangent

1) Définitions

Def: Soient $M \subset \mathbb{R}^n$ et $o \in M$.
 Un vecteur $v \in \mathbb{R}^n$ est tangent en $o \in M$ si il existe une application différentiable $c:]-\epsilon, \epsilon[\rightarrow \mathbb{R}^n$ pour $\epsilon > 0$ $c(0) = o$ et $c'(0) = v$.

Ex: Courbe

Prop: Les vecteurs tangents en un point o à une sous-variété de dimension k de \mathbb{R}^n forment un sous-espace vectoriel de dimension k de \mathbb{R}^n .

Def: L'ensemble de ces vecteurs est appelé espace tangent en o à la sous-variété M .

Ex: On a vectoriellement un espace affine en o .

Not: On note $T_o M$ l'espace tangent en $o \in M$.

Prop: Soit M une sous-variété de \mathbb{R}^n de dimension k et $o \in M$.
 - Sous les conditions de 2/, $T_o M = \ker Df(o)$
 de 3/, $T_o M = \text{Im } Df(o)$
 de 4/, $T_o M = \text{Im } Df(o)$

Ex: $\text{Gr } Df(x_1, \dots, x_n) = \{y \in \mathbb{R}^n \mid Dy_{x_1, \dots, x_n} = y\} / x' \in L_y$

2) Exemples

- $T_o M = \{0\}$ pour $M =$ sous-variété de dimension 0
- $T_o S^1 = \mathbb{R}^2$ pour $o \in S^1$
- Pour $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $T_x \text{Gr } f = f'(x) \in \mathbb{R}$ pour $x \in \mathbb{R}$
 $\mathbb{R}^2 = \mathbb{R}^2 e^1, T_x \text{Gr } f = \text{Im } Df(x)$

th des extensions locales - Munk

III Exemples

1) Cas de \mathbb{R}^3

Prop: On peut classifier une sous-variété M de \mathbb{R}^3 selon dimension k :

- Si $k=1$, M est une courbe
- Si $k=2$, M est une surface

Ex: les cas $k=0$ et $k=3$ déjà traités

Ex: 1) La fenêtre de Viviani:

C'est l'intersection des surfaces définies par

$$x^2 + y^2 + z^2 = 1 \text{ et } \text{par } x^2 + y^2 - z = 0$$

On peut se paramétrer par $t \mapsto (\sin^2 t \cos t, \cos t, \cos^3 t)$

On peut penser sous-variété de \mathbb{R}^3 mais

l'intersection de la courbe à $q, z > 0, y$ est une sous-variété de courbe

2)

fenêtre de Viviani?

2) Sur les ensembles de matrices

DEV 2

Théorème de von Neumann

On munit $GL_n(\mathbb{R})$ d'une norme matricielle 1/1-11

Soit G un groupe fermé de $GL_n(\mathbb{R}) \cong \mathbb{R}$

Alors G est une sous-variété de $GL_n(\mathbb{R})$

Lemme: Soit $Z_G = \{M \in M_n(\mathbb{R}) \mid e^{tM} \in G \forall t \in \mathbb{R}\}$ et soit S un supplémentaire de Z_G .

Alors il existe pas de suite $(M_k)_{k \geq 1}$ de M qui tendent vers 0 et $M_k \in G \forall k \in \mathbb{N}$.

DEV 2

Prop: $SL_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de \mathbb{R}^{n^2} de dimension $n^2 - 1$

via la différentielle du déterminant en $X \in GL_n(\mathbb{R})$

qu'on a $T_X SL_n(\mathbb{R}) = \{X^{-1}M\} / \text{Tr}(X^{-1}M) = 0$

$$T_X SL_n(\mathbb{R}) = \{M \in M_n(\mathbb{R}) \mid \text{Tr}(X^{-1}M) = 0\}$$

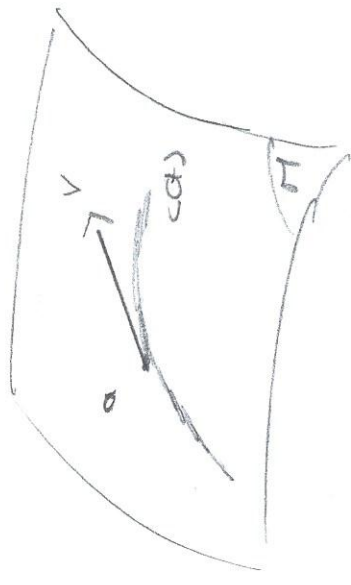
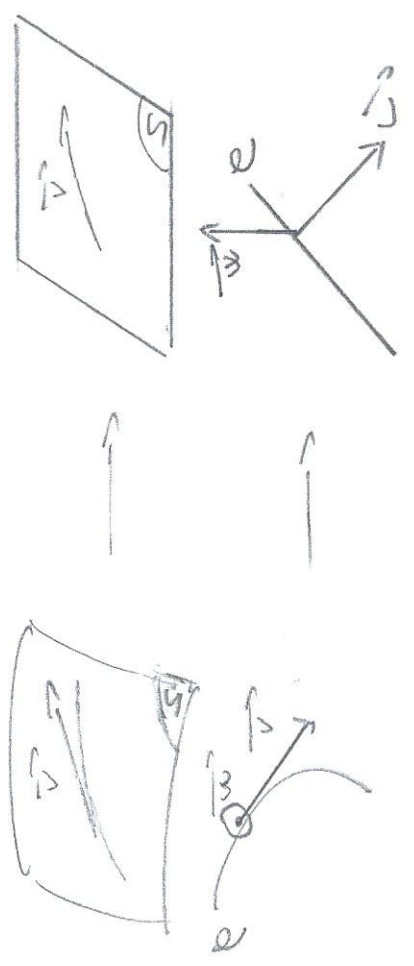
Ex: $SO_n(\mathbb{R})$ est une sous-variété de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$

L'application rang en T_X à $SO_n(\mathbb{R})$ est $T_X(O_n)$.

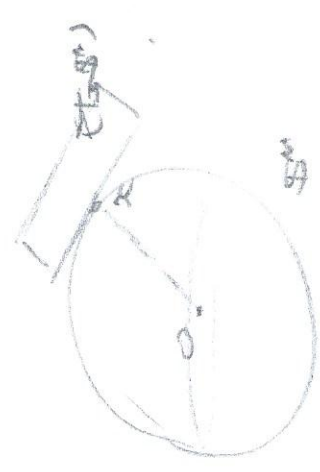
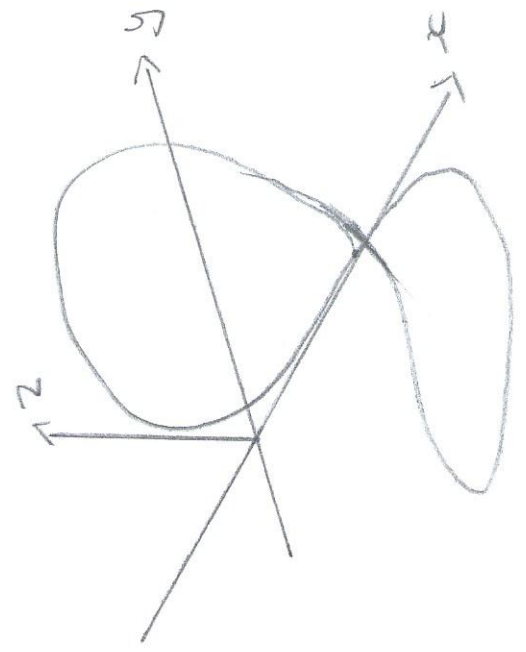
2) $\mathbb{R}^n, m \geq 1$

Projections stéréographiques?

Dans \mathbb{R}^3 :



Fenêtre de vision



Ques: 2/3/3/ Th des fais en plier les
4/3/3/ Th d'analyse en seconde

References

[Rou] ROUVIERE
[Laf] Jacques LAFONTAINE
Introduction aux variétés différentielles
[Gou] GOURDON Analyse
[Obj] Objectif Agregation
[Geo] Géométrie différentielle - avec 80 figures

REV 1: GOURDON
REV 2: GONNARD / TOSEL
Thèmes d'Analyse pour l'Agregation
Cahier d'entraînement